

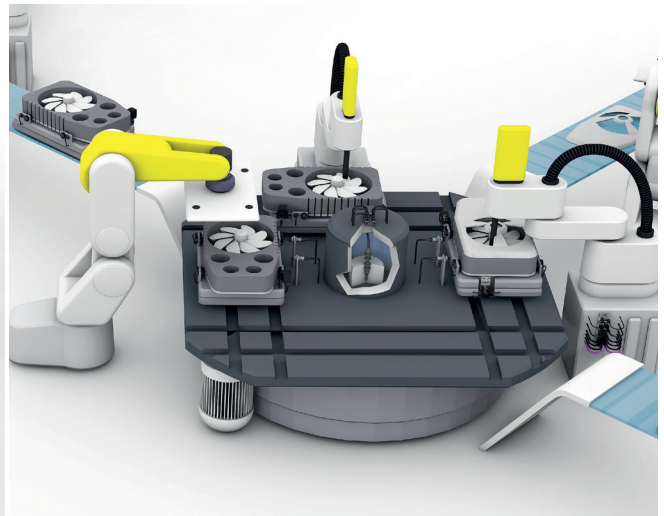
工业网络与连接 – 非接触式接线

非接触式数据传输的工作原理

在一些应用中电缆、连接器和触点会受到巨大压力。而在其它应用中（例如在活动的机器部件上），固定接线并非理想方案。我们现在为您揭示如何利用非接触式传输系统解决这些挑战。



抓手和机械臂之间的非接触式信号传输



旋转台和PLC之间的非接触式信号传输

机器人通常需要处理不同工件，则需要不同的抓手，因此必须频繁更换抓手。如果在机械臂和抓手之间使用非接触式传输系统，则可以自动进行这种更换。因为在此过程中不需要插拔连接电缆。

在转台上常常在不同工位上执行不同的工作步骤。通过传感器能探测工件在旋转转台上的正确位置。并借助非接触式传输系统将信号传输到PLC。



圆柱形非接触式传输系统 (远程站)



圆柱形非接触式传输系统 (基站)



立方形非接触式传输系统 (远程站)



立方形非接触式传输系统 (基站)

一个非接触式传输系统由两个组件构成：远程站和基站。远程站安装在应用的移动面上。它通过耦合系统连接传感器和执行器。基础端则安装在应用的固定面上。它将能量传输到远程站，同时接收传感器的状态信息，然后转发到控制系统。根据环境条件，提供不同的结构型式。